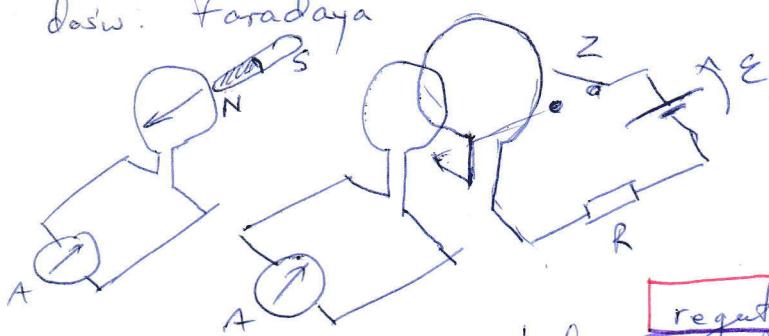


# Indukcja magnetyczna

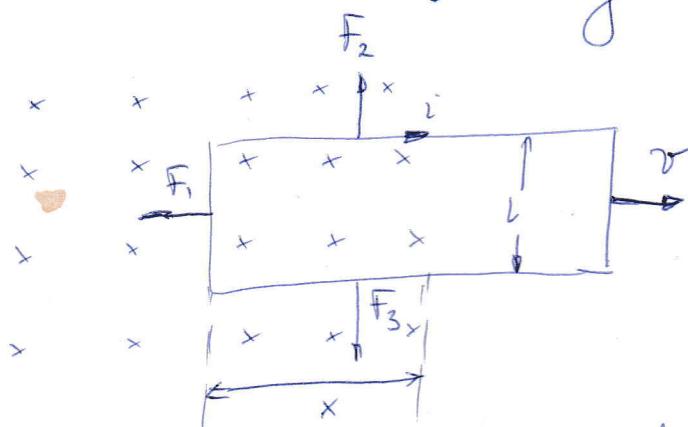
dowód Faradaya



$$E = -\frac{d\Phi_B}{dt}$$

$$\frac{d\Phi_B}{dt} = \frac{\partial B}{\partial t} \cdot S + B \frac{dS}{dt}$$

**zasada Lenz** pod wpływem indukcji ma zawsze zwrot, aby阻止恢复原来的磁通量.



$$\Phi_B = Blx$$

$$E = -\frac{d}{dt}(Blx) = -Bl \frac{dx}{dt} = -Blv$$

E - dynamiczna SEM

$$i = \frac{E}{R} = \frac{Blv}{R}; \vec{F} = i\vec{l} \times \vec{B}$$

- ① przesunięcie rąk powoduje przesunięcie się
- ② na przewodnikach z prądem i działa siła  $\vec{F} = i\vec{l} \times \vec{B}$

$$F_1 = ilB \sin 90^\circ = \frac{Blv}{R} lB = \frac{B^2 l^2 v}{R}$$

Szybkość wyliczania się ciepła na grzejce jak praca przy przesunięciu rąk

$$\text{ciepło} \Rightarrow P = i^2 R = \left(\frac{Blv}{R}\right)^2 R = \frac{B^2 l^2 v^2}{R} t$$

praca (moc)

$$P = Fv = \frac{B^2 l^2 v^2}{R}$$

Zmienne pole magnetyczne wywołuje pole elektryczne!

$$\{ E = \oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi_B}{dt} \} \quad \frac{dB}{dt} !$$

problem pola magnetycznego i względności rachu!

- prąd Foucaulta (wiruje) - indukowane w płytkach, blachach powodowane unieszczymaniem w środowisku pola magnetycznego (zgodnie z zasadą Lenza utrudniając suchą przewodniczącą)
- wakadło Wittenberga,
- hamulec elektromagnetyczny (wspomaga hamulec hydrauliczny)

Samu indukcja:

$$L = \frac{N \Phi_B}{i} = \mu_0 n^2 l A$$

$n$  - ilość zwierć na j. drążku

solenoid:  $B = \mu_0 n i$

$$N \Phi_B = n l B A$$

$$N \Phi_B = (\mu_0 n i) n l A$$

$$N \Phi_B = \mu_0 n^2 l A i$$

# Przwo. Faraday

$$\mathcal{E} = - \frac{d\phi_B}{dt} = \oint \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

$$\mathcal{E} = - \left[ \frac{d\mathbf{B}}{dt} \cdot \mathbf{S} + \mathbf{B} \cdot \frac{d\mathbf{S}}{dt} \right]$$

$$N\phi_B \sim i$$

Sąsiednia indukcja - SEM  
wówczas pływa cęgę poza  
nową - symbol  
cegły

$$\frac{d\phi_B}{dt} = L \frac{di}{dt}$$

$$L = \text{const}$$

(indukcja mrożona) w tą samą stronę

Lia

$$\mathcal{E} = -L \frac{di}{dt} \Rightarrow L = -\frac{\mathcal{E}}{\frac{di}{dt}}$$

cegła indukcyjna

$$L = \frac{\mu N^2 S}{l}$$

lewo

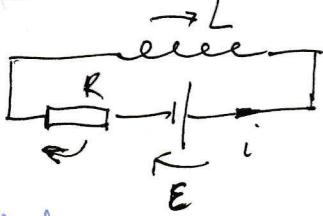
$\mu$  - parametry magnetyczne  
materiału

$$1H = \frac{1V \cdot 1s}{1A}$$

przewód prostoliniowy

$$L = \mu \left[ \ln \left( \frac{2l}{r} \right) - 0.75 \right] \frac{1}{2\pi}$$

Obwód RL



kiedy obwód ma parametry L i R

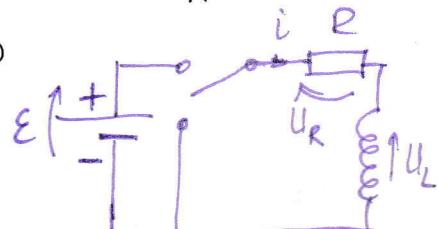
$$\mathcal{E} = iR + u_L \quad u_L = +L \frac{di}{dt}$$

$$\mathcal{E} = iR + L \frac{di}{dt} \quad \text{lub} \quad u_R = \mathcal{E} - L \frac{di}{dt}$$

$$iR + L \frac{di}{dt} = 0 \quad \int \frac{di}{i} = - \int \frac{R}{L} dt \quad \tau = \frac{L}{R}$$

$$\ln(i) = -\frac{t}{\tau} + C \quad i(0) = 0$$

$$i(t) = C e^{-\frac{t}{\tau}} \quad u = iR$$



$$C e^{-\frac{t}{\tau}} R + L \frac{1}{\tau} C e^{-\frac{t}{\tau}} + L C' e^{-\frac{t}{\tau}} = \mathcal{E}$$

$$\mathcal{E} = CR e^{-\frac{t}{\tau}} + \cancel{L \frac{1}{\tau} C e^{-\frac{t}{\tau}}} + L C' e^{-\frac{t}{\tau}} \Rightarrow C' = \frac{\mathcal{E}}{L} e^{\frac{t}{\tau}}$$

$$C = \frac{\mathcal{E}}{L} \frac{R}{R} = \frac{\mathcal{E}}{R}$$

$$C = \frac{\mathcal{E}}{L} \tau e^{\frac{t}{\tau}}$$

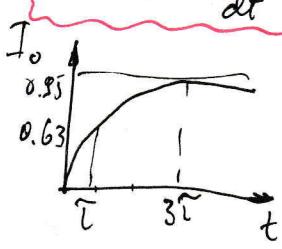
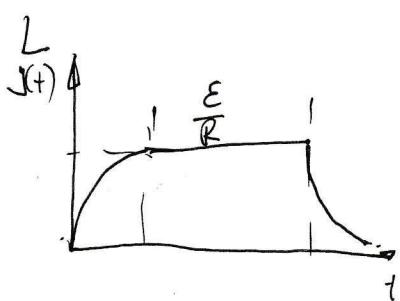
$$i(t) = \frac{\mathcal{E}}{R} e^{\frac{t}{\tau}} \left( 1 + C e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

$$i(t) = \frac{\mathcal{E}}{R} \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

$$u_R = i(t)R = \mathcal{E} \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

$$u_L = +L \frac{di}{dt} = \pm \frac{\mathcal{E}}{R} \times \frac{R}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$i(t) = i_0 \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$



$$\frac{i(\tau)}{i_0} = \boxed{0.65}$$

$$i(t) = i_0 \left( 1 - \frac{1}{e} \right) = i_0 \left( \frac{e-1}{e} \right) = i_0 \frac{2.71-1}{2.71} = 0.65$$

Wys, czasie

$$\left\{ \begin{array}{l} i(t) = i_0 e^{-\frac{t}{T_L}} \\ u(t) = u_0 e^{-\frac{t}{T_L}} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} U_L = L \frac{di}{dt} = -E e^{-\frac{t}{T_L}} \\ U_R = E e^{-\frac{t}{T_L}} \end{array} \right.$$

Energia zamagazynowana w polu cewki

$$W = - \int_{0}^{\infty} U_{ind} dt = \int_{0}^{\infty} L \frac{di}{dt} dt = \int_{0}^{\infty} L i di = \frac{1}{2} L i_0^2$$

d. pokazanie energii indukci i ujemna nialepszowana

$$U_{ind} = -L \frac{di}{dt}$$

gdyś zapisano energię pola magnetycznego

$$U_B = \frac{dU}{dV} = \frac{\frac{1}{2} L i_0^2}{\frac{8\pi L}{\mu N^2 S}} = \frac{\frac{1}{2} \mu N^2 S i_0^2}{8\pi l^2}$$

$$L = \frac{\mu N^2 S}{L}$$

$$W = \frac{1}{2} \Delta N^2 i_0^2 = \frac{B^2}{\mu} \quad \text{praca} \quad \text{Ampere'a dla cewki} \quad B = \mu_0 N i_0$$

$$B = \mu_r \mu_0 H$$

$$\mu = \mu_r \mu_0$$

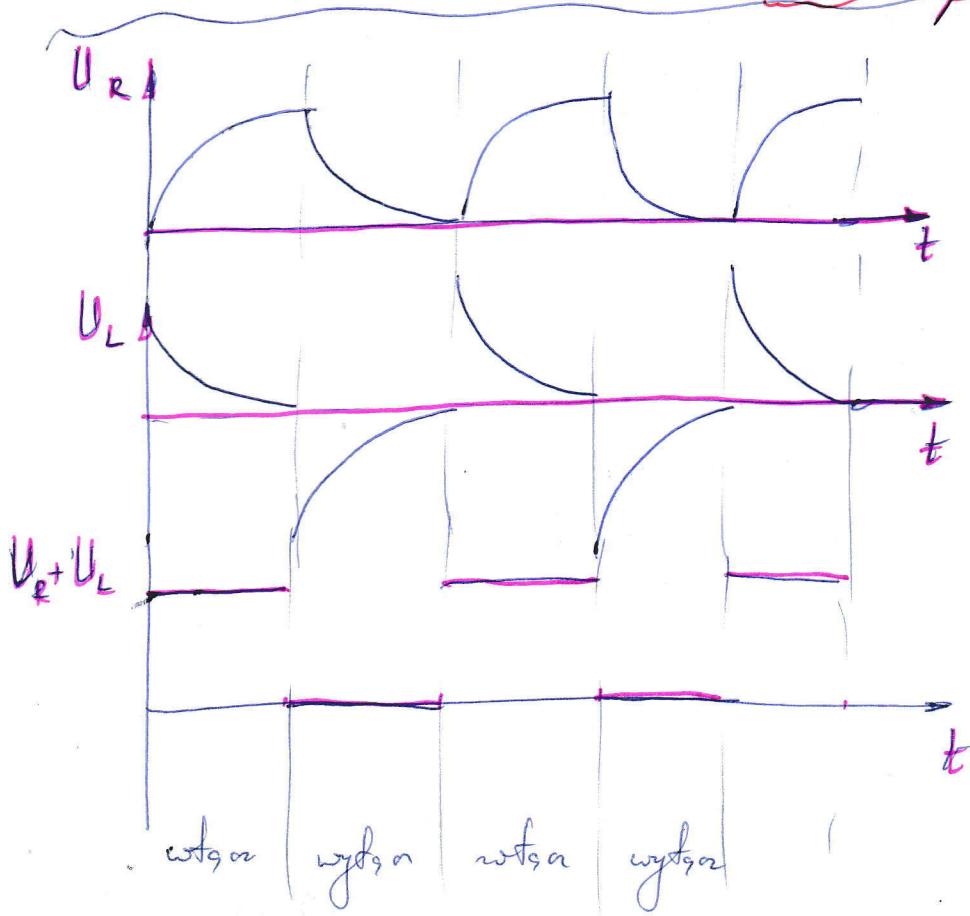
dla cewki z rdzeniem

$$U_B = \frac{B^2}{2\mu_0}$$

$$U_E = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2$$

(podobny wzór)

gdyś zapisano energię pola B



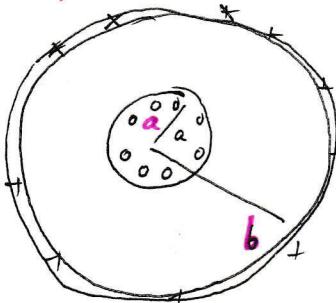
$$L \frac{di}{dt} + iR = E$$

(myleta grotosai energii)  
pda B

Kabel

Koncentracijos

$$U_B = \frac{1}{2\mu_0} B^2 = \frac{1}{2\mu_0} \left( \frac{\mu_0 i}{2\pi r} \right)^2 = \frac{\mu_0 i^2}{8\pi^2 r^2}$$



$$dU = U_B dV = \int_{a\pi}^{b\pi} \frac{\mu_0 i^2}{8\pi^2 r^2} 2\pi r l dr$$

$$dU = \frac{\mu_0 i^2 l}{4\pi} \frac{dr}{r}$$

$$U = \int dU = \frac{\mu_0 i^2 l}{4\pi} \int_a^b \frac{dr}{r} = \frac{\mu_0 i^2 l}{4\pi} \ln \frac{b}{a}$$

$$U_B = \frac{1}{2} L i^2 \leftrightarrow U_E = \frac{1}{2} \frac{q^2}{C}$$

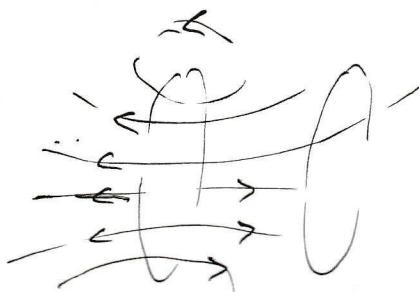
$$L = \frac{2U}{i} = \frac{\mu_0 L}{2\pi} \ln \frac{b}{a}$$

Indukcija u rojemu a

$$M_{21} = \frac{N_2 \Phi_{21}}{i_1}$$

$$M_{21} i_1 = N_2 \Phi_{21}$$

$$M_{21} \frac{di_1}{dt} = N_2 \frac{d\Phi_{21}}{dt}$$



$$M_{21} = \frac{N_2 \Phi_{21}}{i_1}$$

$$L = \frac{N_2 \Phi_B}{i_1}$$

caška 1  
 $N_1$  (zwoje)  
 $i_1$  (prsd)

caška 2  
 $N_2$  (zwoje)  
 $i_2$  (prsd)

$$M_{12} = M_{21} = M$$

$$\begin{cases} \mathcal{E}_2 = - M_{21} \frac{di_1}{dt} \\ \mathcal{E}_2 = - M \frac{di_1}{dt} \end{cases} ; \quad \begin{cases} \mathcal{E}_1 = - M_{12} \frac{di_2}{dt} \\ \mathcal{E}_1 = - M \frac{di_2}{dt} \end{cases}$$

# Właściwości magnetyczne

①

$$\vec{B} = \mu \vec{H}$$

magnesownie

$$\boxed{\vec{M} = \chi_m \vec{H}}$$

podatność magnetyczna

$$L_s = \frac{1}{2} h$$

$$L_s = 0.527 \cdot 10^{-34} \text{ J.s}$$

$$\mu = \mu_r \mu_0$$

pol

współczynnik pola  $\vec{H}$

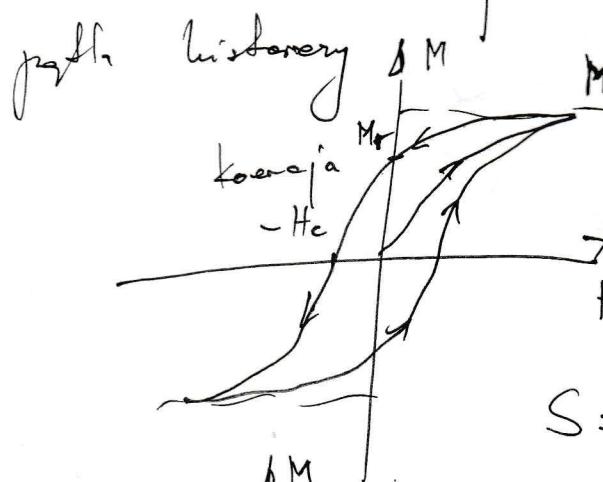
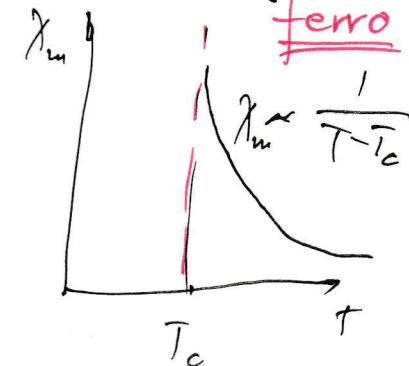
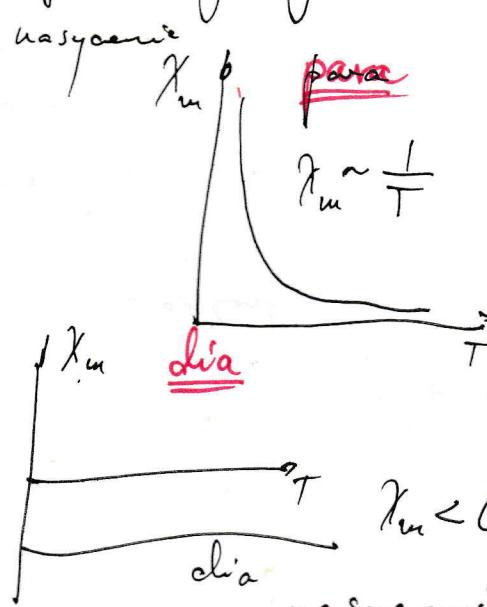
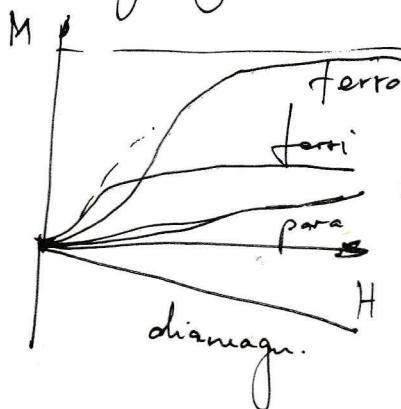
pola  $\vec{H}$

podatność magnetyczna

diamagnetyki

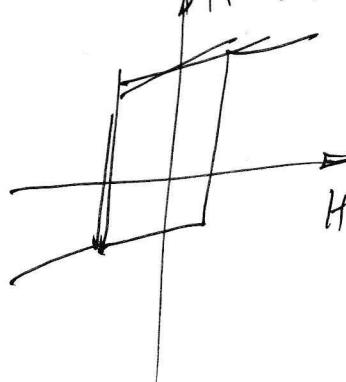
paramagnetyki

ferromagnetyki



$$S = \int M dH - \text{praca}$$

do paniąć komputerowej  
sforsana ale zawsze pole  $H_c$  !



Nauka gospodarki

$$\vec{M} = \frac{\vec{\mu}}{V}$$

# Ufasonaci materiau

(2)

$$\phi_B = \int \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$$

i (A)

diemagnesyzm

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{orbitacyj moment dipolowy} \\ \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{e^2}{r^2} = \frac{mr^2}{r} \Rightarrow V = \sqrt{\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 mr}} \\ \omega = \frac{V}{r} = \sqrt{\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 mr^3}} \end{array} \right.$$

$$F = m \omega_0^2 r$$

$$F_B = e v B$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \mu_L = i A = ev \bar{l} r^2 = \\ = \frac{e^2}{4} \sqrt{\frac{r}{\epsilon_0 m}} [\mu = -g \mu_B \mu] \end{array} \right.$$

$$\text{Lub } \vec{F}_B = q(\vec{v} \times \vec{B})$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{moment pędzy } L = m v r \\ L_L = \sqrt{\frac{e^2 mr}{4\pi\epsilon_0}} \end{array} \right.$$

$$\mu = L \frac{e}{2m}$$

spinowy

$$\mu_S = \frac{+1}{2} \hbar$$

Troy wektory magnetyzacji

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 (i + i_M)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M} \\ \oint \vec{H} \cdot d\vec{l} = q i \end{array} \right.$$

$$\vec{B} = \mu_T \mu_0 \vec{H}$$

(dia + para)

$$\vec{M} = (\chi_m - 1) \vec{H}$$

Nazwa	Symbol	Znaczenie	Uwagi
indukcja mag.	$\vec{B}$	z wektorami prądu	
natężenie	$\vec{H}$	tylko prady	
magnetyzacja	$\vec{M}$	prady magnes.	zwiększa prądem
	$F = q v \times \vec{B}$		
	$\vec{F} = i \vec{l} \times \vec{B}$		
	$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M}$		
	$\oint \vec{H} \cdot d\vec{l} = i$		
	$\vec{B} = \mu_T \mu_0 \vec{H}$		
	$\vec{M} = (\chi_m - 1) \vec{H}$		
		paramagn.	
		+ diemagnet.	
			moment magn.
			$\mu = -\mu_B g \mu$
			$\mu_L = g_L \mu_B \sqrt{L(L+1)}$
			$\mu_S = g_S \mu_B \sqrt{S(S+1)}$